

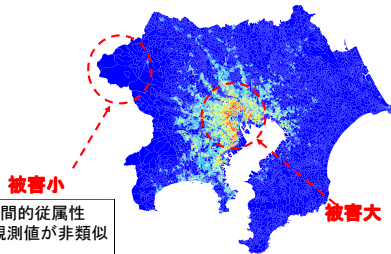
ビッグデータを用いた都市レジリエンス分析のための新たな空間統計手法の開発 : Eigenvector spatial filteringの連続空間への拡張

山形与志樹 国立環境研究所 主席研究員(サービス科学研究センター 客員教授)
 村上大輔 国立環境研究所 特別研究員

【研究の背景と目的】

- 近年震災や水害の多発するわが国において、都市のレジリエンス (=致命傷の回避; 被害の最小化; 早急な回復) の分析は重要
- レジリエンスの分析に際しては、**都市の様相の詳細な把握**が必要となる

都市レジリエンス分析の第一歩として、ビッグデータを活用して都市の様相を詳細に把握するための空間統計手法を開発する

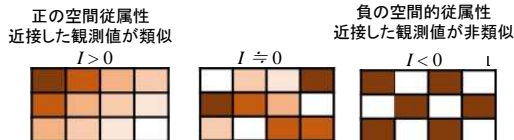


【Eigenvector spatial filtering: ESF】

モランI統計量

右式で与えられる空間的従属性の検定等計量: $I[z] = \frac{N}{I'KI} \frac{z'MKMz}{z'Mz}$

z : 変数ベクトル K : 近接行列 M : 射影行列 1 : 要素を持つベクトル N : サンプル数



都市の様相と被災リスク

Iの近接行列MKMの固有ベクトルE=[e₁, ..., e_n]

- $I[e_n]$ は対応する固有値 λ_n に比例しており、 e_n は I の基底 (空間従属性を説明する成分) と考えることができる

$$I[e_n] \propto \frac{e_n' MKM e_n}{e_n' M e_n} = \frac{e_n' E \Lambda E' e_n}{e_n' M e_n} = \lambda_n$$

ESF = モランI統計量 + 回帰モデル

- ESFとはMKMの固有ベクトルE=[e₁, ..., e_n]を説明変数として用いることでデータの空間成分をモデル化するアプローチであり、その基本式は次の通りである。

$$y = X\beta + E\gamma + \varepsilon \quad \varepsilon \sim N(0, \sigma^2 I)$$

Λ : 固有値を要素に持つ対角行列
 y : データ
 X : 説明変数
 0 : ゼロベクトル
 I : 単位行列
 β, γ, σ^2 : パラメータ

【ESFの拡張】

- ESFは集計データ等の離散空間上のデータをモデル化する手法である。一方で、ビッグデータは連続空間上に分布したデータの集合である場合が多い(Twitterデータ、人の流れデータ etc.)。そこで本研究は、**ESFを連続空間上のモデルに拡張する**。

連続空間上のモランI統計量: I⁺

- 地域Dを無限個の地点の集合とみなすと(infill asymptotics)、D上のモランI統計量は次のように表現できる

$$I^+[z_n] = \frac{1}{\sigma_z^2} \frac{\int_{s_n \neq s_n'} k(s_n, s_n') z_n z_n' ds_n ds_n'}{\int_{s_n \neq s_n'} k(s_n, s_n') ds_n ds_n'}$$

s_n : 地点 $k(s_n, s_n')$: 地点間の近接性 z_n : センタリングされた変数 z_n

提案モデル

- 観測地点が地域D上に均一に分布するという仮定の下でD上の空間成分 $E\gamma$ (I^+ の基底)が近似できる。本研究ではこれを説明変数に適用する。

観測地点のモデル $\begin{pmatrix} y \\ y(s_0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X \\ x(s_0) \end{pmatrix} \beta + \begin{pmatrix} E \\ e(s_0) \end{pmatrix} \gamma + \begin{pmatrix} \varepsilon \\ \varepsilon(s_0) \end{pmatrix}$
 非観測地点 s_0 のモデル
 それ以外の全地点のモデル

標準的な仮定の下では $e(s_0) = (k(s_0) - I'K/N)(I - II'/N)EA^{-1}$

従来の空間統計モデルとの関係

- 従来モデルが**変数効果**として空間成分を考慮するのに対し、提案モデルは**固定効果**としてこれを考慮する。ただし、両モデルは同じ形式で記述できる。また、 β を既知とした場合、非観測地点のデータ $y(s_0)$ の予測量は、両モデルで同一となる。

従来モデル: $y = X\beta + u \quad u \sim N(0, \tau^2 K + \sigma^2 I)$ を展開することで導出

提案モデル: $y = X\beta + E\gamma + \varepsilon \quad \varepsilon \sim N(0, \sigma^2 I)$

空間成分(固定効果)

従来モデル: $y = X\beta + E\gamma + \varepsilon \quad \gamma \sim N(0, \tau^2 \Lambda) \quad \varepsilon \sim N(0, \sigma^2 I)$

空間成分(変数効果)

【実証分析】

- 提案モデルを、以下のモデルとともに公示地価データ(1995-2006: 標本数24,120)の分析に適用する。

Basic model (BM): $y = X\beta + \varepsilon \quad \varepsilon \sim N(0, \sigma^2 I)$

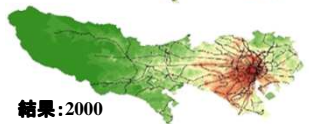
時空間kriging(従来空間統計モデル): $y = X\beta + \varepsilon \quad \varepsilon \sim N(0, \sigma^2 K_{s,t})$

地価公示データ(2000)

提案モデルによる時空間内挿



結果: 1995



結果: 2000



結果: 2005

BMによる時空間内挿

提案: 西高東低状の分布
 BM: 同心円上の分布

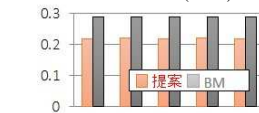


結果: 2005

RMSEによる予測誤差の比較

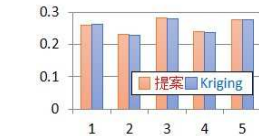
- 提案 vs BM

-5fold cross-validation (5-CV) × 5



- 提案 vs Kriging

-Krigingの計算負荷に対処するために、標本を5分割し各1/5標本に1回ずつ5-CV



計算時間の比較

	全標本	1/5標本
標本数	24,120	3,859
内挿地点数	66,060	965
計算時間 (秒)	提案 36.36	1.69
	Kriging 計算不可	32.53

提案モデルによる時空間成分(E_γ)の抽出

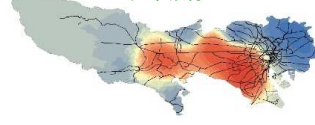
- 空間変動: 局所>大域>中域
- 時間変動: 長期>短期



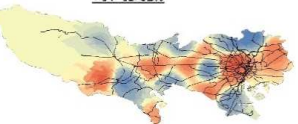
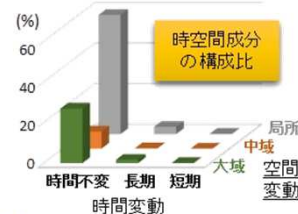
大域成分: 1995



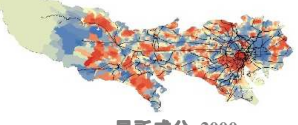
大域成分: 2000



大域成分: 2005



中域成分: 2000



局所成分: 2000

【まとめ】

- 空間統計モデルの一種であるESFを、大規模データモデリングの手法に拡張
- 拡張手法の有用性を時空間内挿と時空間成分抽出の2つの分析より確認
- 今後、提案手法を都市レジリエンスの分析に適用予定

以上より、提案はKrigingと同等の精度を有するとともに、大規模データを高速に処理する手法であることを明らかにした。